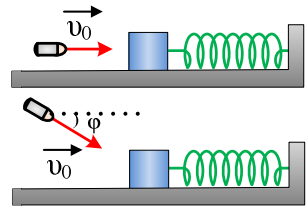


Ερωτήσεις με δικαιολόγηση στα ελατήρια.

Να επιλέξετε τη σωστή απάντηση αιτιολογώντας την επιλογή σας στις παρακάτω ερωτήσεις.

1) Βλήμα, μάζας m , κινείται με ταχύτητα μέτρου v_0 και συγκρούεται πλαστικά με ακίνητο σώμα μάζας M που βρίσκεται δεμένο σε ελατήριο σταθεράς k πάνω σε λείο οριζόντιο επίπεδο. Αρχικά το βλήμα βάλλεται με οριζόντια ταχύτητα και το συσσωμάτωμα ταλαντώνεται με πλάτος A_1 . Επαναλαμβάνουμε την διαδικασία εκτοξεύοντας αυτή τη φορά το βλήμα με ταχύτητα μέτρου v_0 που σχηματίζει γωνία $\varphi = 60^\circ$ με την οριζόντια διεύθυνση. Το συσσωμάτωμα τώρα ταλαντώνεται με πλάτος A_2 . Για τα δύο πλάτη ισχύει:



- α.** $A_1 = 2A_2$ **β.** $A_1 = A_2$ **γ.** $A_2 = 2A_1$

Λύση

Σωστή απάντηση η **α**

Ισχύει η αρχή διατήρησης της ορμής μόνο στον άξονα x' όπου το σύστημα είναι μονωμένο.

Για την πρώτη περίπτωση ισχύει:

$$\vec{p}_{αρχ} = \vec{p}_{τελ} \Rightarrow \vec{p}_1 = \vec{p}_{συσ} \Rightarrow mv_0 = (m + M)V \Rightarrow mv_0 = (m + M)\omega A_1 \Rightarrow A_1 = \frac{mv_0}{(m + M)\omega}$$

Για την δεύτερη περίπτωση ισχύει:

$$\vec{p}_{αρχ,x} = \vec{p}_{τελ,x} \Rightarrow \vec{p}_{1,x} = \vec{p}_{συσ} \Rightarrow mv_0 \cos 60^\circ = (m + M)V' \Rightarrow \frac{mv_0}{2} = (m + M)\omega A_2 \Rightarrow A_2 = \frac{mv_0}{2(m + M)\omega}$$

Και στις δύο περιπτώσεις ισχύει $\omega = \sqrt{\frac{k}{M + m}}$

$$\text{Άρα } \frac{A_1}{A_2} = \frac{\frac{mv_0}{(m + M)\omega}}{\frac{mv_0}{2(m + M)\omega}} = 2 \Rightarrow A_1 = 2A_2$$

2) Τα δύο σώματα μάζας $m_1 = 2m$, $m_2 = m$ ισορροπούν δεμένα μέσω νήματος σε κατακόρυφο ελατήριο όπως στο σχήμα. Αρχικά δίνουμε στο σύστημα ενέργεια ώστε να ταλαντώνεται με πλάτος A_1 τέτοιο ώστε το νήμα μόλις που δεν χαλαρώνει. Επαναφέρουμε το σύστημα σε ηρεμία και κόβουμε το νήμα. Το σώμα μάζας m_1 που μένει ταλαντώνεται με πλάτος A_2 για το οποίο ισχύει:



- α.** $A_1 = \frac{1}{2}A_2$ **β.** $A_1 = A_2$ **γ.** $A_1 = 3A_2$

Λύση

Σωστή απάντηση η **γ**.

Για το σώμα μάζας m_2 ισχύει: $\Sigma \vec{F}_2 = m_2 \alpha \Rightarrow T - m_2 g = -m_2 \omega^2 x \Rightarrow T = m_2 (g - \omega^2 x)$

Για να μην χαλαρώνει το νήμα πρέπει:

$$T \geq 0 \Rightarrow g - \omega^2 x \geq 0 \Rightarrow x \leq \frac{g}{\omega^2} \Rightarrow A_1 = \frac{g}{\omega^2} = \frac{(m_1 + m_2)g}{(m_1 + m_2)\omega^2} \Rightarrow A_1 = \frac{(m_1 + m_2)g}{k}$$

Πριν κόψουμε το νήμα ισχύει στην Π.Θ.Ι.:

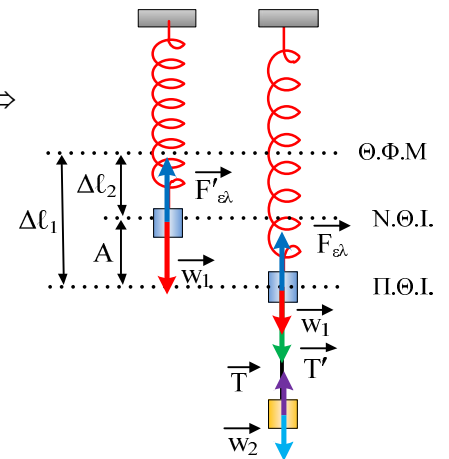
$$\Sigma \vec{F}_{εξωτ.} = 0 \Rightarrow \vec{F}_{ελ} + \vec{w}_1 + \vec{w}_2 = 0 \Rightarrow F_{ελ} = m_1g + m_2g \Rightarrow k\Delta\ell_1 = (m_1 + m_2)g \Rightarrow$$

$$\Delta\ell_1 = \frac{m_1g}{k} + \frac{m_2g}{k}$$

Η θέση ισορροπίας της ταλάντωσης είναι διαφορετική έχουμε Νέα Θ.Ι. που

ισχύει:

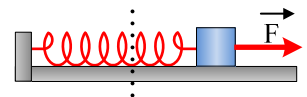
$$\Sigma \vec{F} = 0 \Rightarrow \vec{F}' + \vec{w}_1 = 0 \Rightarrow F'_{ελ} = m_1g \Rightarrow k\Delta\ell_2 = m_1g \Rightarrow \Delta\ell_2 = \frac{m_1g}{k}$$



Το σώμα μάζας m αρχίζει την ταλάντωση του έχοντας μηδενική ταχύτητα, άρα η Π.Θ.Ι. αποτελεί άκρο για την ταλάντωση του σώματος Σ1. Σύμφωνα με τον ορισμό πλάτος είναι η μέγιστη απομάκρυνση από τη (νέα) Θ.Ι. οπότε σύμφωνα με το σχήμα $A_2 = \Delta\ell_1 - \Delta\ell_2 \Rightarrow A_2 = \frac{m_2g}{k}$.

$$\text{Άρα } \frac{A_1}{A_2} = \frac{\frac{(m_1 + m_2)g}{k}}{\frac{m_2g}{k}} \Rightarrow \frac{A_1}{A_2} = \frac{m_1 + m_2}{m_2} \Rightarrow \frac{A_1}{A_2} = \frac{2m + m}{m} \Rightarrow \frac{A_1}{A_2} = 3 \Rightarrow A_1 = 3A_2$$

3) Σώμα μάζας m ισορροπεί στο κάτω άκρο ελατηρίου σταθεράς k, όπως φαίνεται στο διπλανό σχήμα. Ασκούμε στο σώμα οριζόντια σταθερή δύναμη \vec{F} και όταν το σώμα φτάσει στην μέγιστη απομάκρυνση του καταργούμε την δύναμη αυτή και το σώμα εκτελεί Α.Α.Τ. πλάτους:



α. $A = \frac{F}{k}$

β. $A = \frac{2F}{k}$

γ. $A = \frac{4F}{k}$

Λύση

Σωστή απάντηση η **β**.

Η ενέργεια της ταλάντωσης είναι το έργο που προσφέρει η δύναμη \vec{F} .

$$\text{Άρα: } W_F = E \Rightarrow FA = \frac{1}{2}kA^2 \Rightarrow A = \frac{2F}{k}$$

Σημείωση: Μπορούμε να δώσουμε απάντηση και σε σχέση με την ταλάντωση που εκτελεί το σώμα πριν καταργήσουμε την δύναμη.

Στη θέση ισορροπίας ισχύει: $\vec{\Sigma F} = 0 \Rightarrow F_{ελ} = F \Rightarrow k\Delta\ell = F \Rightarrow \Delta\ell = \frac{F}{k}$

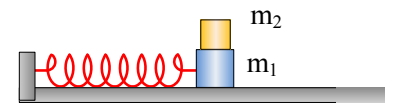
Η ταλάντωση ξεκινά με μηδενική ταχύτητα άρα η Θ.Φ.Μ. είναι άκρο της ταλάντωσης και ισχύει $A = \Delta\ell$.

Η δύναμη καταργείται στο δεξίο άκρο της ταλάντωσης και η Θ.Ι. της νέας ταλάντωσης είναι η Θ.Φ.Μ..

Η νέα ταλάντωση ξεκινά με μηδενική ταχύτητα και απέχει από τη Θ.Ι. απόσταση $d = 2\Delta\ell$ η οποία είναι και

το πλάτος της νέας ταλάντωσης $A' = 2\Delta\ell \Rightarrow A' = \frac{2F}{k}$

4) Στο διπλανό σχήμα βλέπουμε τα σώματα με μάζες m_1 και m_2 , όπου το σώμα μάζας m_2 πάνω στο σώμα μάζας m_1 . Το επίπεδο είναι λείο και το ελατήριο που είναι δεμένο το m_1 έχει σταθερά k . Μεταξύ των δύο σωμάτων υπάρχει τριβή συντελεστή στατικής τριβής μ . Το μέγιστο πλάτος ταλάντωσης για το οποίο δεν παρατηρείται σχετική κίνηση μεταξύ των σωμάτων είναι:



α. $A = \frac{\mu g}{\omega^2}$ β. $A = \frac{g}{\mu \omega^2}$ γ. $A = \frac{\mu \omega^2}{g}$

Λύση

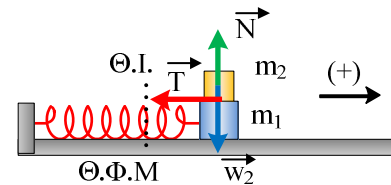
Σωστή απάντηση **α**

Για το σώμα m_2 έχουμε:

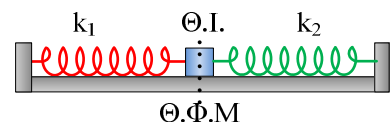
$\vec{\Sigma F} = -D_2 \vec{x} \Rightarrow \vec{T}_{στατ} = -D_2 \vec{x} \Rightarrow T_{στατ} = -D_2 x$ ή

$\vec{\Sigma F} = m_2 \vec{a} \Rightarrow \vec{T}_{στατ} = -m_2 \omega^2 \vec{x} \Rightarrow T_{στατ} = -m_2 \omega^2 x$

Αλλά ισχύει: $|T_{στατ}| \leq \mu N \Rightarrow m_2 \omega^2 x \leq \mu m_2 g \Rightarrow x \leq \frac{\mu g}{\omega^2} \Rightarrow A = \frac{\mu g}{\omega^2}$



5) Στο διπλανό σχήμα τα ελατήρια σταθεράς k_1 και $k_2 = 3k_1$ έχουν το ένα άκρο τους δεμένο σε ακλόνητο τοίχο και το άλλο δεμένο με το σώμα μάζας m . Όταν το σύστημα ισορροπεί τα ελατήρια έχουν το φυσικό τους μήκος. Δίνουμε στο σύστημα ενέργεια και το σώμα μάζας m ταλαντώνεται με πλάτος A_1 . Κάποια στιγμή που το σώμα περνά από τη θέση ισορροπίας αφαιρούμε το ελατήριο σταθεράς k_2 και το σώμα



ταλαντώνεται πλέον με πλάτος A_2 για το οποίο ισχύει:

α. $A_1 = 2A_2$ β. $A_1 = A_2$ γ. $A_2 = 2A_1$

Λύση

Σωστή απάντηση η **γ**

Η νέα ταλάντωση ξεκινά από τη θέση ισορροπίας – θέση φυσικού μήκους άρα

$$v_{\max} = v'_{\max} \Rightarrow \omega_1 A_1 = \omega_2 A_2 \Rightarrow \sqrt{\frac{4k_1}{m}} A_1 = \sqrt{\frac{k_1}{m}} A_2 \Rightarrow 2A_1 = A_2$$

Υλικό Φυσικής - Χημείας.

Επειδή το να μοιράζεσαι πράγματα, είναι καλό για όλους...

Επιμέλεια

Βασίλης Δουκατζής